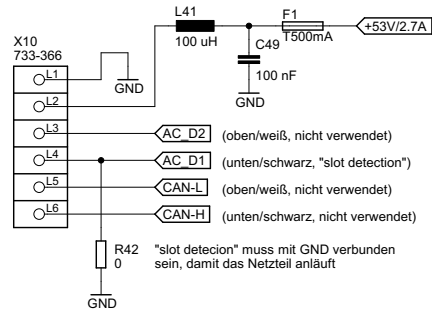
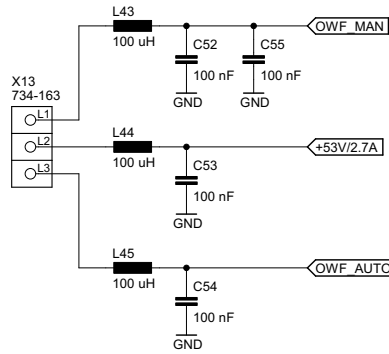


Manuelle & automatische Bandumschaltung

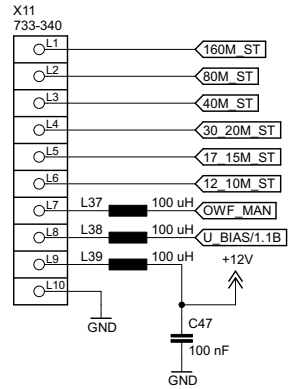
Anschluß Huawei Netzteil R4850G2



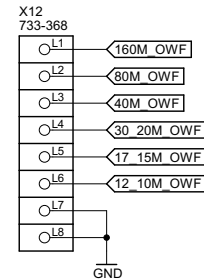
Umschaltung (Schalter) zwischen Bandwahl des OWF
manuell (Drehknopf) oder automatisch (CAT)



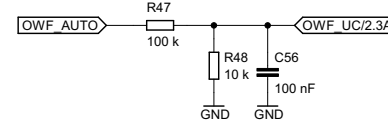
Anschluss Steuerung



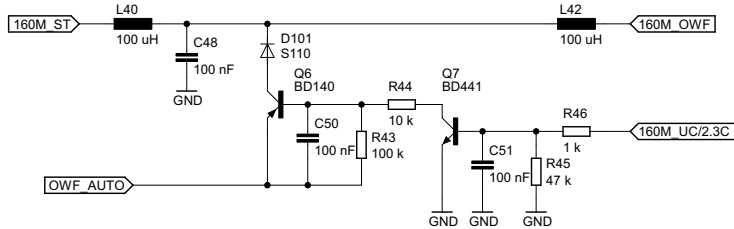
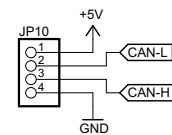
Anschluss OWF



Erkennung für uC
LOW: manuelle Bandwahl
HIGH: automatische Bandwahl

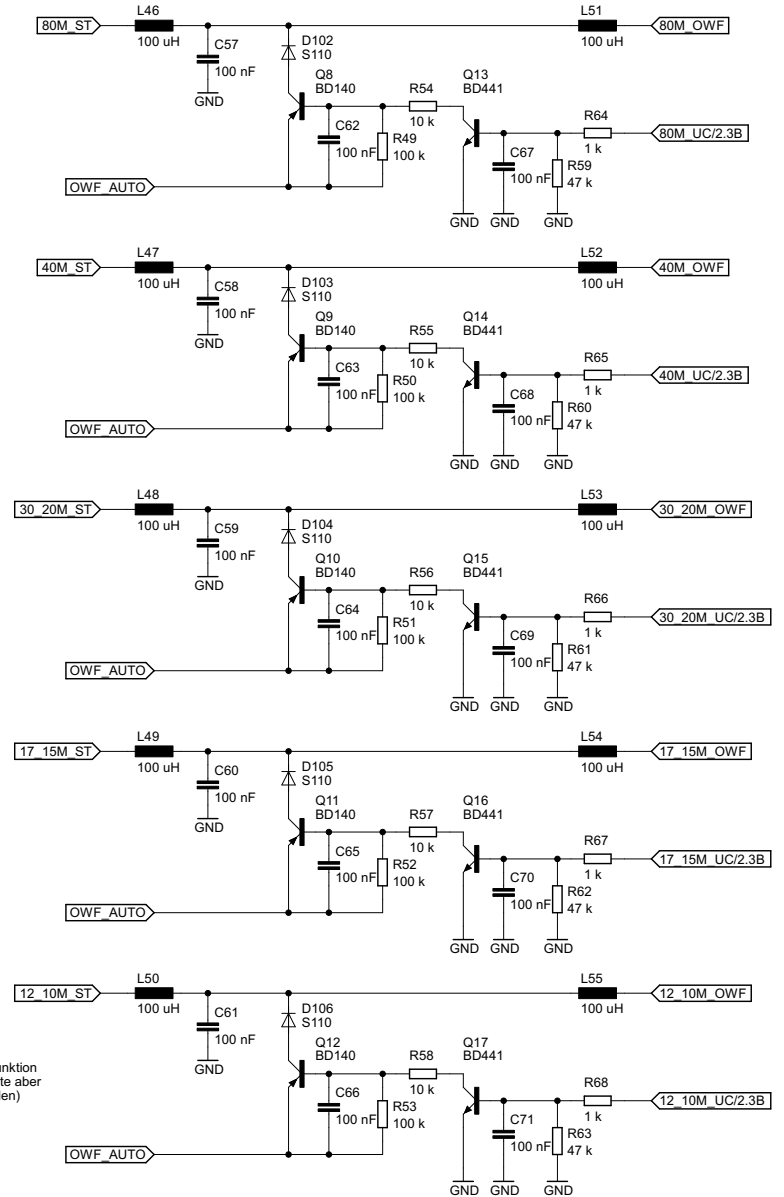


CAN Anschluss Huawei Netzteil R4850G2
(nicht verwendet)



- * Diode am Kollektor des BD140 notwendig für korrekte Funktion
- * Kein Footprint auf PCB vorhanden, kann auf der Rückseite aber gut eingebaut werden (Leiterbahn muss aufgetrennt werden)
- * Diode: SOD123, >= 80 V, 0.5 .. 1.0 A

- * In Stellung "MANUELL" werden die 50 V auf den Bandwahlschalter der Steuerung durchgeschleift. Der uC kann nichts machen, da auch das Signal "OWF_AUTO" (50 V) nicht aktiv ist.
- * In Stellung "AUTO" werden die 50 V nicht auf den Bandwahlschalter der Steuerung durchgeschleift. Das Signal "OWF_AUTO" (50 V) ist aktiv und kann per uC (xxM_UC) auf das OWF geschaltet werden.
- * Zusätzlich gelangt die Spannung "rückwärts" auf die Steuerung (xxM_ST) und die entsprechende LED leuchtet.

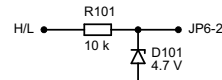


Interface	
* 2021, DK9MAT	
PA-2 - Interface	
12.08.2021 12:25:41	
Sheet: 3/4	

Änderungen & Ergänzungen

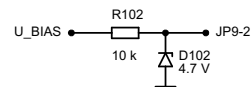
Signal an JP6

An JP6 wird das H/L Signal vom Eingang angeschlossen, um mit dem Arduino erkennen zu können, ob das HIGH oder LOW Eingangsdämpfungsglied aktiv ist und entsprechend auf dem LCD anzuzeigen. Die dargestellte Schaltung (10 k Widerstand + 4.7 V Z-Diode) wird auf der Rückseite der Interface-Leiterplatte angelötet, da keine Footprints vorhanden sind.



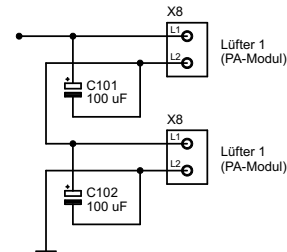
Signal an JP9

An JP9 wird die Bias Spannung angeschlossen, um mit dem Arduino erkennen zu können, wann gesendet wird und entsprechend die automatische Bandumschaltung zu blockieren. Die dargestellte Schaltung (10 k Widerstand + 4.7 V Z-Diode) wird auf der Rückseite der Interface-Leiterplatte angelötet, da keine Footprints vorhanden sind.



PA-Lüfter

Damit die Lüfter einwandfrei laufen, ist an jedem Ausgang (X8, X9) ein 100 uF / 100 V Elko anzubringen. Dieser wird auf der Rückseite der Leiterplatte direkt an die Buchsen gelötet.



Arduino

Die Buchsenleisten JP105 - JP108 werden auf die Interface-Platine gelötet (Arduino Steckplatz). Die Stiftleisten JP101-JP104 werden auf den Arduino gelötet.

CAT Kabel

Kabelbelegung für KENWOOD

- * TRX
 - 9-polige Buchse
 - Pin 7 + Pin 8 verbunden
- * PA
 - 9-poliger Stecker
- * Pin 5 <-> Pin 5 (GND)
- * Pin 2 <-> Pin 3 (RX <-> TX)
- * Pin 3 <-> Pin 2 (TX <-> RX)

Kabelbelegung für ELECRAFT

- * TRX
 - 9-polige Stecker
- * PA
 - 9-poliger Stecker
- * Pin 5 <-> Pin 5 (GND)
- * Pin 2 <-> Pin 3 (RX <-> TX)
- * Pin 3 <-> Pin 2 (TX <-> RX)

Interface

* 2021, DK9MAT

PA-2 - Interface

12.08.2021 12:25:41

Sheet: 4/4